EYESAY

DJI社製

機体: MATRICE210

カメラ: ZENMUSE X4S



ドローン運用の流れ

計画準備:独自様式「運行事前チェックリスト」(図1-1)

国土地理院HPより最新版「人口集中地区(DID)平成27年」の確認(図1-2)

撮影計画:現地踏査を実施し、現況に適した撮影計画の策定を行い撮影範囲や撮影経路の計画を行う。(図1-3)

飛行前点検:独自様式「UAVマルチコプター運行点検シート」(図1-4)

撮影前点検:独自様式「UAVマルチコプター運行点検シート」(図1-4)



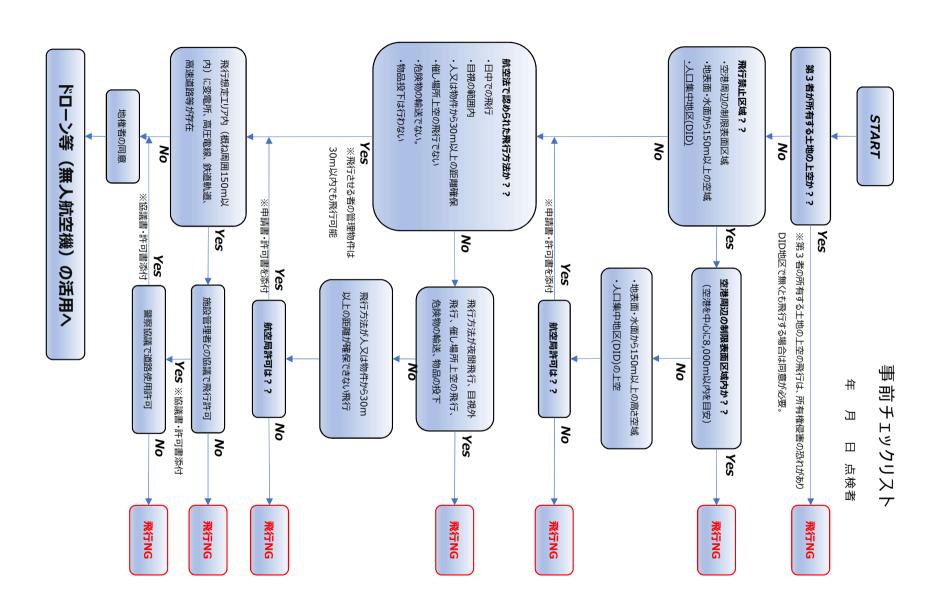


図1-1 「運行事前チェックリスト」

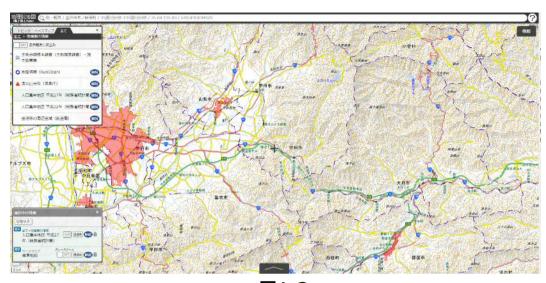


図1-2 「人口集中地区(DID)平成27年」

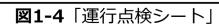


MATRICE210 ZENMUSE X4S



図1-3 「撮影計画」

UAVマルチコ	プター運行	テ点検シー	-ト																				
現場情報	Job-No			件名												日	⇟				年 月]	日
-兄-物T 月¥ (場所		*			DID	□Yes □	No 操	縦者							補助	員						
	制御ソフト	□ 最新ソフトウ	フェア		フェー			RTH ロ ホバリ:			RTH高度	ŧ	30m		MAX飛行	行高度 :	150m		MAX飛行	距離			
事前確認	充電	□ A □ A □	В 🗆 В	□ 送信機 〔	□ モニタ-	- □送	信機2 □	iPad		'			□ SDカ フォー			撮影条件							
	IMU状態	IMU □加速計	† □ ジャイ	1													,						
現地確認	天候		気温			ో	風速平均	j	m/s		瞬	間最大		m/s		□ 身分訂	E明書						
	機体	MATRICE210		_ バッテリー[固定		□ プロペ	ラ固定			□ プロ⁄	ペラの傷	・磨耗		□ SD力	コード挿入		GB	<u> </u>				
離陸前確認	□ 手動回転に。	る異音・ザラつ	i	ジンバルロ	ック解除			□ プロペラの傷・磨耗□ SDカード挿入□ GB□ プロポスティック位置及びアンテナ確認□ 不要なモバイル機器の電源OFF								\neg							
電源OFF	装備確認 □ t	サングラス 口 引	- 袋 □ ネッ	ックストラッ	プ																		
	起動開始時	큄	時	分 □ 画像	□ 画像転送 □ コンパスキャリブレーション □ シャッター制御 □ ジンパル制御									□ HP確認									
離陸前確認					ロコンパス						itatus 離陸後 □Vision			n Sens	ensor								
電源ON	送信機モー	-ド MODE	2	 送信機 バッテリー		%		無線ンネル		□ いい		機 バッラ	L 体 デリー		%	バッテ温原			℃	□ ジン	バルステー	-タス	
	□ 操縦者以外の	人と機体との距			□周囲	在認 [□ 背面LE		- 1		ペラの正					711103			ļ				
	□ ホバリングの	安定性	ロプロペラ	ラ・モーター	音	□ 高度情	青報		距離情	青報		バッラ			%	GPS状況	ļ		個				
離陸後確認	動作確認	スロットル 🗆	上口下	ラダー	□右	□左	I	レベータ	?— [)上[下	エルロン	ン 口 右	□左		垂直高度	:	m	コース高	度	m		
カメラ設定	ISO		シャッター			絞り			f	写真サイ	ſズ			画像形式	t			ホワイ バラン					
ビデオ設定	ビデオサイズ		□ MOV [□MP-4		ホワイト バランス								•					•				
着陸後確認	撮影時間	分	秒バ	ッテリー残量	=		% 写	真確認				枚	□ カメ	ラなど破	損	ロプロイ	ペラ亀裂	・破損		□機材	やバッテリ	リー発熱	ţ
但注及唯心	電	源終了時間		分	秒	備考	¥5																
機材チェック	MATRICE 210	:□機体 □送	信機 □ モ	ニター □	機体バッ	テリー×4	1 □送信	機バッテ	-リー:	×2 🗆	プロペラ	5×4 □	プロベ	ラ(予備	前)×4	□ 充電器	走一章	☐ Mici	ro USB				
NX(NJ)	オプション:□	X4S(カメラ)	□ iPad	□ ライトニ	ングケース	ブル ロ:	モニターカ	カバー															





スペックシート

MOV, MP4	動画フォーマット
DNG, JPEG, DNG+JPEG	静止画フォーマット
C4K: 4096×2160	動画品質
F/2.8~11、8.8mm (35mm換算:24mm)/84°	レンズ/視野角
CMOS、1"/20MP	センサー/有効画素数
ZENMUSE X4S	モデル
3水滴による有害な影響を受けません。	防水性:鉛直から60度の範囲で落ちてくる水滴による有害な影響を受けません。
ച形物体の進入を防ぎます。	防塵性:直径1.0mm以上のワイヤーや固形物体の進入を防ぎます。
	IP43 (機体、M200専用パッテリー使用時)
Ο	下向きデュアルジンバル
Ο	上向きジンバルマウント
Ο	下向きジンバルマウント
-20∼45°C	動作可能温度
24))	(機体総重量6kg·TB55)
27.4	最大飛行時間
3073	(ペイロードなし、TB55)
204	最大飛行時間
最大12m/s以下	運用可能風速
3000m	運用限界高度(海抜)
Aモード23m/s	
Pモード17m/s	最大速度
Sモード23m/s	
3m/s	最大下降速度
Pモード/ Aモード/ Sモード:5m/s	最大上昇速度
1.57kg	最大ペイロード (TB55)
2.3kg	最大ペイロード (TB50)
6.14kg	最大離陸重量
4.57kg	重量 (TB55)
3.84kg	重量 (TB50)
2	バッテリ数
887*880*378mm	サイズ(プロペラ展開した状態)
MATRICE210	モデル



カメラ位置下方 撮影

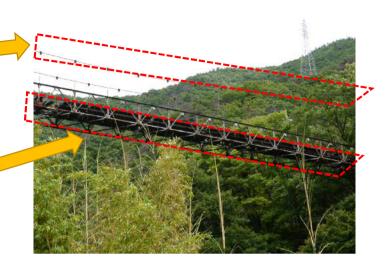




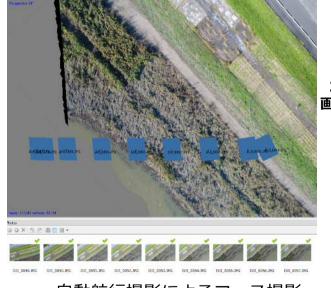
カメラ位置上方 撮影

俯瞰撮影など

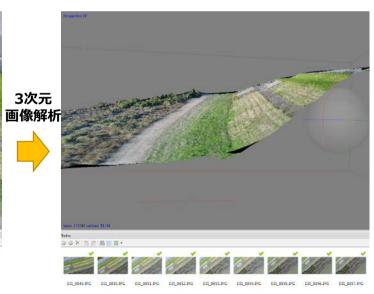




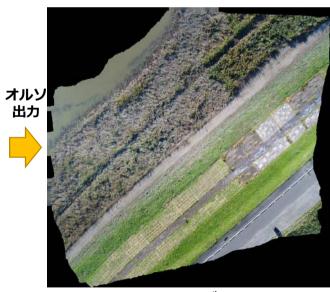
3次元画像解析(フォトグラメトリ)



自動航行撮影によるコース撮影



3次元地形データ



オルソモザイク